

Фамилия, имя, отчество официального оппонента	Тисленко Владимир Ильич
ученая степень, обладателем которой является официальный оппонент, и наименование отрасли науки, научных специальностей, по которым им защищена диссертация;	Доктор технических наук, специальность 05.12.14 – Радиолокация и радионавигация.
полное наименование организации, являющейся основным местом работы официального оппонента на момент представления им отзыва в диссертационный совет, и занимаемая им в этой организации должность (в случае осуществления официальным оппонентом трудовой деятельности);	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования «Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники» (ТУСУР), профессор кафедры радиотехнических систем, гл. н.с. НИИ радиотехнических систем ТУСУРа.

Основные работы по теме оппонируемой диссертации:

1. V. Filimonov, V. Shavrin, V. Tislenko, A. Kravets, V. Lebedev, V. Shkolniy. Coordinate and Time – Frequency Support of a Spacecraft Flight by Means of Autonomic Navigation Using Sigma-Point Kalman Filter Algorithm. Журнал Сибирского Федерального университета. Серия Математика и Физика. Т. 8, № 4. 2015, с. 385-393.
2. Саяпин В.Ю., Тисленко В.И., Родионов В.В. Обзор и сравнительный анализ способов построения компенсаторов нелинейных искажений в усилителях мощности. Доклады Томского государственного университета систем управления и радиоэлектроники. 2015. № 4 (38). С. 26-31.
3. Кравец А.П., Лебедев В.Ю., Тисленко В.И., Филимонов В.А., Шаврин В.В. Поиск и обнаружение сигналов спутниковой радионавигационной системы ГЛОНАСС в бортовом навигационном комплексе потребителя. Доклады Томского государственного университета систем управления и радиоэлектроники. 2015. № 4 (38). С. 35-41.
4. Конаков А.С., Шаврин В.В., Ноздреватых Д.О., Савин А.А., Тисленко В.И. Алгоритм адаптивного двухшагового расширенного фильтра Калмана в задаче совместной оценки навигационного вектора и смещения нулей датчика МЭМС в слабосвязанной комплексированной навигационной системе. Доклады Томского государственного университета систем управления и радиоэлектроники. 2013, №4 (30). С. 23-30.
5. Конаков А.С., Шаврин В.В., Тисленко В.И., Савин А.А. Сравнительный анализ среднеквадратической погрешности определения координат объекта в бесплатформенной инерциальной навигационной системе при использовании различных алгоритмов нелинейной фильтрации. Доклады Томского государственного университета систем управления и радиоэлектроники. 2012, Т. 1, №1. С. 5-9.
6. Савин А.А., Тисленко В.И. Нелинейная фильтрация координат источника радиоизлучения на борту космического аппарата при наличии фазовой неоднозначности сигналов. В сборнике XII Всероссийского совещания по проблемам управления. ВСПУ-2014. Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН. 2014. С. 3690-3698.